記憶型検知センサーを用いた地震被災度の推定手法に関する研究

研究予算:運営交付金(一般勘定) 研究期間:平15~19 担当チーム:耐震研究グループ(耐震) 研究担当者:運上茂樹,堺淳一

【要旨】

大規模地震後の構造物の被災程度,継続使用の可能性などの判断は,専門家による外観からの目視判定に 頼らざるを得ないのが現状であり,専門家でなくても構造物の損傷を迅速かつ精度よく検知・判定できる技 術の開発が必要とされている。本研究では,RC柱を対象とした振動台加震実験から,損傷によって固有周期 が大きくなる特性があることを明らかにした。また,柱基部で曲げ破壊するRC柱12体を対象とした合計64 ケースの振動台加震実験の結果の分析から,この特性に基づき応答じん性率を推定し,地震による被害を判 定する手法を構築した。さらに,こうした機能を有する地震被災度判定センサを開発し,これを実橋梁に適 用した。

キーワード:地震被害,被災診断,鉄筋コンクリート柱,振動台加震実験

1.はじめに

大規模な地震が発生した場合,道路橋などのライフラ インの構造物の被災状況の把握とそれに基づく災害時ネ ットワークの確保は,地震直後の救急救命活動,被災者 の避難,救援物資輸送等の震後対応において極めて重要 である。現状では,大規模地震時の構造物の被災程度, 継続使用の可能性などの判断は,専門家による外観から の目視判定に頼らざるを得ないのが現状であり,被災度 の定量的な判定基準がないこと,土中・水中,夜間時等 の目視が困難なケースが少なくないこと,限られた人員 による状況把握には多大な時間を要することなどの問題 点がある。こうした背景から,専門家でなくても構造物 の損傷を迅速かつ精度よく検知・判定できる技術の開発 が必要とされている。

本研究は構造物の地震被災度を客観的かつ精度よく判 定するための技術の開発を目標とし、構造物の損傷度合 いを検知可能な被災度判定センサの開発およびセンシン グデータに基づく被災度の推定手法を構築するものであ る。

2. 被災度判定手法

2.1 はじめに

先端センサを用いて,構造物の地震被災度を客観的に 判定するセンシング技術としては,加速度センサに基づ く手法,光ファイバー・カーボンファイバー・TRIP 鋼等 に基づく手法等が考えられる。加速度センサに基づく手 法では,加速度センサを構造物に設置し,RC柱の固有周 期が損傷によって変化する特性を利用して,被災度を判 定する手法であり,1本の柱で支持される橋など,比較的 シンプルな構造物に対しては,全体の被災程度を把握す ることが可能である。一方,光ファイバー・カーボンフ ァイバー・TRIP 鋼等に基づく手法では,センサを損傷が 生じる部位に設置し,そこに生じた最大応答ひずみ等を 計測する手法であり,損傷部位の局所的な損傷度を把握 する方法となる。

本研究では実橋梁への設置が容易なこと,局所的な損 傷の把握よりも全体の被災程度の把握の方が道路橋など のライフラインの構造物の地震後の使用可能性の判断に 有益な情報を与えることから,加速度センサによる手法 を用いて,地震被災度判定手法およびこれに基づく被災 度判定システムを構築することとした。

2.2 被災度判定システム

図-1 に、本研究で提案する被災度判定システムを示す。 本システムは、道路管理者が大規模地震発生の際の緊急 点検パトロールに利用するために開発したものである。 本システムの特徴は以下に示すとおりである。

- 即時の地震被災度判定が可能である。
- センサの製作および設置が安価である。
- ・ センサが小型で設置, 取り扱いが容易である。
- 停電に対して非常用のバッテリを備えている。

本システムは、2.3、2.4 に示す被災度判定手法から橋 脚の損傷度を加速度センサにより検知する子機(被災度



判定センサ),子機で得られた橋脚の損傷度を表示する親 機,無線により子機から親機にデータを転送するための 中継器から構成される。子機は,損傷を検知するために 橋脚天端上に,中継器は子機と親機のいずれもからの無 線通信の電波に阻害のない場所として照明柱等に,親機 は点検パトロールの車中に設置する。

本システムを利用することにより,大規模地震後の緊 急点検パトロール中に道路管理者は走行する車中で橋梁 の地震被災度に関する情報を収集することが出来る。

2.3 被災度判定フロー

被災度を判定するフローを図-2に示す。センサは常時, 応答加速度を計測し、メモリ上にバッファしている。ユ ーザーが設定した計測開始トリガを検知すれば、そこか らある所定の時間(ここでは、これを遅延時間とよび、 10 秒とした) だけさかのぼった点をデータ収録開始点と して、それから180秒間のデータ(応答加速度)を収録 する。詳しくは3章に示すが、本研究により、図-3に示 すように基部で曲げ破壊するタイプの RC 橋脚ではある 一定時間(ここでは、これを FFT 演算時間とよぶ)の応 答加速度データに対する高速フーリエ解析 (FFT) の演算 により卓越振動数を検出することで、地震損傷による RC 柱の固有周期の変化を評価できることが明らかになって おり、本手法ではこの特性を用いて、被災度を判定する こととした。なお、FFT 演算時間については、3章に示 すように5秒とする場合と10秒とする場合に対して精度 の比較を行い、10秒にすることとした。

被災度判定センサでは、計測完了後、FFT の演算を行い、被災前の健全な状態の初期固有周期 T_0 と地震後の被災した状態の固有周期 T_d から後述する式(5)に基づいて応答じん性率を推定し、これに基づき橋脚の被災度を判定する。

ここで、被災前の健全な状態と被災後の固有周期 T_0 , T_d をどのように定義するかが重要であるが、本研究では これらを図-3 のようにして定めることとした。まず、初 期固有周期 T_0 はセンサの設置時などに常時微動や交通振 動による橋脚の常時振動をあらかじめ計測した結果に基 づき定める。計測開始トリガから遅延時間だけさかのぼ った時点は、地震応答が始まる前を想定しているので、 この時点の固有周期は初期固有周期 T_0 に一致する。被災 後の固有周期 T_d については、地震終了判定トリガを最後 に下回った後、地震応答収束時間(ここでは20秒とした) を経過した段階の固有周期 T_d ・end を用いる場合と最大応 答加速度が生じた時刻の固有周期 $T_{d\cdot a}$ max を用いる場合、 これらの大きい方を用いる場合の3 ケースを考慮するこ ととした。

計測開始トリガと地震終了判定トリガについては、実 橋梁において常時の交通振動に対する計測を行った結果 をもとに設定した。詳しくは6章に示すが、計測の結果、 交通振動による橋脚天端の水平加速度は最大でも両振幅 で20gal (0.2 m/sec²) 程度であったことから、計測開始ト リガを片振幅で50gal (0.5 m/sec²) とすることとした。ま た、地震終了判定トリガについては3章に示すように30 gal (0.3 m/sec²) とする場合と50gal (0.5 m/sec²) とする 場合に対して被災度判定手法による応答じん性率の推定





精度の比較を行い、50 gal (0.5 m/sec²) とすることとした。

2.4 被災度判定手法

本研究で提案する被災度判定手法は、構造物を1 質点 系の振動モデルに簡略化し、こうした振動モデルの固有 周期の変化に基づき構造物の最大応答変位を推定し、こ れにより被災度を判定する手法である。

構造物の慣性質量、剛性をそれぞれM, K とすると、 振動モデルの固有周期T は次式のようになる。

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{M}{K}} \tag{1}$$



表-1 RC 柱の損傷と応答じん性率の関係 (a) 基部で曲げ破壊し、変形性能が期待できる場合(せん断支間比の目安 ≧ 3)

(b) せん断破壊する場合(せん断支間比の目安 < 3)

被害の程度	小	中程度	大
応答じん性率	1以下	1~3程度	3程度以上
損傷の イメージ	曲げひび割れのみ	Abひび割れの発生 ひび割れ幅小	(4) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1) (1



ここで、地震前の健全な状態の固有周期、剛性をそれ ぞれ T_0 , K_0 とし、地震後の被災した状態の固有周期、 剛性をそれぞれ T_d , K_d とすると、被災前後の固有周期 の変化は次式で与えられる。

$$\frac{T_d}{T_0} = \sqrt{\frac{K_0}{K_d}} \tag{2}$$

ここで、構造物が図-4 に示すような弾完全塑性型の骨格曲線を有すると仮定すると、被災前の健全な状態の剛性 K_0 は、降伏荷重 P_y 、降伏変位 d_y を用いて次式で与えられる。

$$K_0 = \frac{P_y}{d_y} \tag{3}$$

被災した後の剛性 K_d は、構造物の履歴特性に依存するが、これを仮に最大応答変位 $d_{r.max}$ に対する割線剛性で与えると次式で表される。

$$K_d = \frac{P_y}{d_r} \tag{4}$$

式(3), (4)を式(2)に代入し、応答変位に関して整理する と次式が得られる。

$$\mu = \frac{d_{r \cdot \max}}{d_y} = \left(\frac{T_d}{T_0}\right)^2 \tag{5}$$

応答じん性率 µ は、構造物の損傷度合いに密接な関係 があるため、これにより構造物の被災度を推定する。

表-1に柱基部で曲げ破壊するタイプの RC 柱とせん断 破壊するタイプの RC 柱を例に損傷の程度と応答じん性 率の関係を示している。これまでの研究によれば,昭和 55 年以降の基準により設計された柱基部で曲げ破壊する タイプの RC 柱では,応答じん性率が3 程度までは曲げ ひび割れ程度の損傷が生じ,応答じん性率が5~8 程度に なるとかぶりコンクリートの浮きや軽微な剥落が見られ るようになり,これ以上の変形によりかぶりコンクリー トの剥落,軸方向鉄筋の座屈,帯鉄筋のゆるみ等の損傷 が生じることが明らかになっている。一方,昭和55 年以 前の基準による RC 柱は,これより小さい応答じん性率 で損傷が生じる。曲げ損傷からせん断破壊するタイプで は、曲げにより軸方向鉄筋が降伏し、水平ひび割れが発 生した後、じん性率の増加に伴い、斜めひび割れの発生・ 進展と損傷が進み、最終的に脆性的に破壊する。

これまでの実験データに基づき、被災度判定において

被害の程度を「大」と判定する応答じん性率としては, 適用基準,破壊形態,構造形式によって図-5のように設 定することとした。せん断破壊等、実験データやパラメ ータが十分ではない点もあることから、ここでは暫定提 案とした。今後、実被害とのキャリブレーション等を行 うことにより、調整する必要のある値である。柱基部で 曲げ破壊するタイプの RC 柱では、応答じん性率は、昭 和55年以前,昭和55・平成2年,平成8年以降の基準に よる RC 柱に対して, それぞれ 3, 5, 8 とした。せん断 破壊するタイプでは、昭和55年以前と以後の基準による RC 柱に対してそれぞれ 2,3 とした。また、軸方向鉄筋 の途中定着部に損傷が生じる RC 柱では、3 章に示すよう に破壊形態が曲げ破壊であっても変形性能は期待できず, こうした損傷からせん断破壊が生じる可能性もあること から、破壊形態にかかわらずせん断破壊するタイプと同 じ判定を用いることとした。なお、一般の RC 柱ではせ ん断支間比が3程度以上となると曲げ破壊タイプとなり、 これ以下の場合にはせん断破壊タイプとなると言われて おり、これを破壊形態判定の際の目安とすることができ る。

3. 柱基部で曲げ破壊するRC柱に対する振動台加震実 験

3.1 対象の実験とその条件

本研究では、RC 柱に対する振動台加震実験を行い、2 章に示した被災度判定手法のもとになった固有周期の変 化に対する基本的な特性の把握および提案する手法の精 度の評価を行った。また、これまでに土木研究所で実施 した振動台加震実験の結果を提案手法の精度の検討に用 いた。

対象としたのは、表-2に示すようにRC 柱模型 12 体に 対する 62 ケースの実験であり、これらは図-6 に示すよう に正方形断面、円形断面、長方形断面の 3 種類の断面形 状を有する模型である。実験のセットアップとしては、 図-7 に示すように柱模型の頂部に上部構造の慣性質量と 死荷重を模擬するための鋼製ブロックを載せたタイプ(1 本柱形式)と、桁を用いてこれに鋼製ブロックを上載し、 これを柱模型頂部の固定支承と端部の可動支承によって 支持するタイプ(桁支持形式)がある。

入力地震動としては、内陸直下型地震の地震動である 1995年兵庫県南部地震においてJR 西日本の鷹取駅で観 測された地震動を用いたケースが多く、この他にも神戸 海洋気象台で観測された地震動を用いた。また、海洋型 の大規模な地震の地震動である1983年日本海中部地震に おいて津軽大橋で観測された地震動や2003年十勝沖地震 において K-NET 直別で観測された地震動を用いている。



図-7 振動台加震実験のセットアップの例

入力地震動の方向としては、水平1方向、水平1方向+ 上下方向、水平2方向+上下方向の3ケースがある。

3.2 地震応答特性と固有周期の変化

図-8 に実験で得られた RC 柱の地震応答特性と応答加 速度の FFT から固有周期の変化を求めた結果の例を示す。 図-9 には円形断面(H13C)模型と長方形断面(H14R) 模型の損傷状況を示す。ここで,固有周期の変化を FFT により求める場合には上下の遮断周期を0.1秒と2秒に設 定したバンドパスフィルターを用いている。また,FFT の演算時間を実橋脚に対して5秒と10秒にそれぞれ相当 とする場合の結果を比較している。これによれば,主要 動が入力されて橋脚が大きく応答するときに固有周期は 最大となり,応答が減衰するにつれて低下する傾向にあ ることが分かる。また,最大応答加速度が生じる時間と 最大応答変位が生じる時間は必ずしも一致しないが,こ れらの時間における固有周期はおおむね一致しており, 最大応答加速度が生じる時間の固有周期により最大応答 変位が生じる際の固有周期を表すことがおおむね可能で ある。なお,主要動付近の応答では,地震動の卓越周期 成分の影響が含まれており,ここではこの影響も含まれ ている点には注意が必要である。また,FFTの演算時間 が異なれば,固有周期の推定値は異なる時間帯もあるが この影響は顕著ではない。

こうした結果をもとに、固有周期の変化から応答じん 性率を推定すると、例えば、円形断面(H13C)模型の固 有周期は初期固有周期の0.27秒から、最大加速度が生じ た時刻には0.79秒に、地震応答終了時には0.68秒(地震 終了判定トリガを50galと設定)に変化する。また、こ れは地震終了判定トリガを30galとした場合にも同じ結 果である。こうした固有周期の変化をもとに式(5)から応 答じん性率を推定すると、加速度最大時には8.5、地震応 答終了時には6.4と推定され、実際の応答じん性率の8.6 をある一定の精度で推定する。また、長方形断面(H14R) 模型の場合には、弱軸(X)方向には実際の応答じん性率 の7.9に対して、加速度最大の推定じん性率は11.9、地震 応答終了時の推定じん性率は15と、大きめに評価する結

表-2 対象と	とした基部で曲げ破壊する RC 柱の振動台加震実験
---------	---------------------------

			₩ Z 八承				成動口が防			
	No.	ID.	断面形状	地震波	万问	Case	加震振幅	時間軸	参考又献	
1	1	N1	正方形			N1-2		60%		
2	•			JMA神戸	1七白	N1-3	100%	70%	2) 洱上 兄立 近藤 100	
3	2	N2	正方形	NS		N2-1	100%	70%	5) 建工, 定立, 近膝, 199	
4	3	N3	正方形			N3-1		65%		
5						H12S-020v				
6	6					L126 020x	20%			
	4	H12S	正方形	JR鷹取	2方向	H123-0209		50%		
/						H125-100x	100%			
8					-	H12S-100y				
9		H13C				H13C-015x	15%	50%		
10	F			JR鷹取	2方向	H13C-015y	15/0		4) Nishida & Unjoh, 2004	
11	5		円形			H13C-080x		50%		
12						H13C-080v	80%			
12						H14D-015y				
14					2方向		15%			
14	6	H14R	長方形	JR鷹取		H14R-0159		50%		
15						H14R-090x	90%			
16						H14R-090y				
31						H15R-015	15%			
32						H15R-050	50%	50%		
33						H15R-060	60%			
34	9	H15R	長万形	JR鷹取	1方向	H15R-080a	80%		1) 小杯, 連上, 加納, 200	
25							00%			
35							80%			
36						H15R-080c	80%			
17						H16R-015x	15%			
18						H16R-015y	10%			
19	-	LILED	ロナジ	10 संस मन	~누 ㄷ	H16R-090x	0.01/	E01/		
20	'	HIOK	長万形	JR鷹取	3万回	H16R-090v	90%	50%	5)四田, 連上, 2006	
21						H16R-050x				
21						H16P_050v	50%			
22									<u> </u>	
23				JR鷹取	3方向	HI/R-015-1x	15%	50%		
24						H17R-015-1y				
25						H17R-015-2x	15%			
26	0	LI17D	巨士形			H17R-015-2y	10%		6) 西田 演 F 2006	
27	0		安力形	K-NET	~ ~ ~~	H17R-040x	40%		0)四田, 連工, 2000	
28				直別	3万回	H17R-040v	40%			
20						H17R-170y				
20							170%			
30										
3/				津軽大橋		051-020x	20%	50%		
38	10	05T	円形		3方向	05T-020y			7) Sakai & Unjoh, 2006	
39						05T-400x	400%			
40						05T-400y	400%			
41						06F-010x	1.0%			
42			06F 円形		3方向	06F-010v	10%			
43						06E-020My				
40						065-02014				
44							20%			
45	5 6 7					UOF-UZUAX				
46						06F-020Ay				
47						06F-030Mx	20%			
48						06F-030My				
49		06F		JR鷹取		06F-030Ax	30%			
50						06F-030Av	1	50%		
51						06E-050My				
50							1			
52	52 53 54 55 56						50%			
53						06F-050Ax				
54						06F-050Ay				
55						06F-060Mx				
56						06F-060My	0.00			
57						06F-060Ax	60%			
52						06F-060Av	1			
50										
59			D6ED 円形	JR鷹取	3方向		10%	1%		
60	12	06ED						60%	8) 堺, 運上, 右近, 2007	
61	61					U6ED-F080x	8 0 %			
62						06ED-F080v	00%			





(a) 円形断面(H13C)模型



(b) 長方形断面(H14R)模型 図-9 RC 柱の柱基部の曲げ破壊の例

				Estimated Ductility					
				FFT時間刻み 10秒 FFT時間刻み 5秒					5秒
		•	Actual	· •+	終了トリガ	終了トリガ	· "+	終了トリガ	終了トリガ
No.	Spec.	Case	Ductility	Amax時	50gal	30gal	Amax時	50gal	30gal
1		N1-2	4.6	9.9	4.9	4.9	8.6	5.4	4.4
2	1	N1-3	8.1	16.1	8.6	8.6	7.6	9.9	7.6
3	2	N2-1	10.1	16.0	8.6	7.6	7.6	9.0	7.6
4	2	N2_1	8.4	8.4	11.2	8.4	6.5	9.6	7.0
- - 5	4 J 5	H128_020v	0.4	2.0	12	1.2	1.7	3.0 1 1	1.4
5		H125-020X	0.0	2.0	1.3	1.3	1.7	1.1	1.1
0	4	H125-0209	14.2	4.7	1.0	1.2	1.0	2.7	1.2
/		H125-100x	14.2	7.0	9.9	9.9	16.0	8.2	9.5
8		H12S-100y	10.0	5.9	6.8	6.8	6.4	10.0	5.0
9		H13C-015x	0.3	1.5	4.5	4.5	1.5	4.5	4.0
10	5	H13C-015y	0.2	1.4	1.1	1.1	1.4	1.4	1.4
11		H13C-080x	8.6	8.5	6.4	6.4	11.9	6.4	6.4
12		H13C-080y	6.3	5.3	6.1	6.1	6.1	6.1	6.1
13		H14R-015x	0.3	1.4	1.2	2.4	3.1	1.3	1.7
14	6	H14R-015y	0.2	1.1	1.3	1.2	7.6	5.5	1.2
15	Ŭ	H14R-090x	7.9	11.9	15.0	5.7	4.0	18.4	4.6
16		H14R-090y	8.8	7.9	3.5	3.5	8.6	3.3	3.3
31		H15R-015	0.3	2.1	1.9	1.9	6.4	1.0	1.0
32		H15R-050	3.2	15.3	8.2	7.2	15.3	9.4	8.2
33		H15R-060	4.8	18.5	9.4	9.4	7.2	9.4	9.4
34	9	H15R-080a	6.9	18.5	10.9	10.9	7.2	10.9	10.9
35	1	H15R-080b	7.5	18.5	18.5	15.3	7.2	22.8	15.3
36	1	H15R-080c	6.9	18.5	18.5	12.8	22.8	18.5	15.3
17		H16R-015x	0.7	2.2	1.6	1.5	2.3	2.3	2.1
18	1	H16R-015v	0.5	1.8	4.2	1.3	1.8	1.4	1.3
19	1	H16R-090x	87	51	11.6	9.6	13.4	10.9	9.0
20	7	H16R-090v	8.3	86	3.5	3.5	8.3	37	3.4
21		H16R-050y	5.0	23.6	9.6	6.8	22.2	76	6.4
22		H16R-050v	7.5	8.6	5.5	3.8	73	4.8	3.7
23		H17R-015-1v	0.1	0.0	0.0	0.0	0.6	1.0	1.0
20		H17R-015-1v	0.1	1.0	1.0	1.0	1 1	1.0	0.9
25		H17P-015-2v	0.1	1.0	1.0	1.0	2.0	1.1	13
26	1	H17R-015-2v	0.0	2.0	1.4	1.2	2.0	1.3	1.0
20	8	H17R-040v	2.5	4.8	4.8	43	5.1	5.1	4.5
28		H17P-040v	2.0	3.0	5.6	5.6	3.2	3.5	5.6
29		H17R-170y	9.8	5.6	17.0	5.6	5.2	14.3	4.5
30		H17R-170v	10.7	9.0	7.0	4.6	7.0	7 9	6.2
37		05T-020v	0.4	1.8	1.0	1.0	1.0	1.0	1.2
30		051 020x	0.4	2.0	1.4	1.2	1.0	1.4	1.2
20	10	051 020y	10.0	2.0	15.2	1.5	22.6	17.9	17.9
39		051-400x	10.9	17.0	20.5	10.2	17.0	20.5	20.5
40		001-4009	12.3	17.0	29.0	29.0	17.0	29.0	29.0
41		00F-010X	0.2	1.3	1.3	1.2	1.2	1.2	1.2
42	1		0.1	1.4	1.3	1.1	1.4	1.1	1.1
43			0.7	3.1	1./	1.7	3.0	3.6	1.6
44			0.4	4.2	1.4	1.5	4.2	1.5	1.5
45	1		0.8	3.1	4.7	4./	3.0	1.5	1.5
46		U6F-020Ay	0.7	2.8	1.6	1.6	2.8	2.0	2.0
47		06F-030Mx	2.1	6.8	5.3	5.3	6.4	5.0	4.5
48		06F-030My	1.5	5.3	4.2	4.2	5.3	3.8	3.8
49	11	06F-030Ax	2.9	5.9	6.8	5.3	6.4	5.6	5.0
50		06F-030Ay	1.8	5.3	5.3	5.3	5.3	4.7	4.7
51		06F-050Mx	4.5	6.8	6.8	6.8	6.4	6.4	6.4
52	l	06F-050My	2.7	5.3	7.0	4.7	4.7	7.0	5.3
53		06F-050Ax	4.6	6.8	7.8	6.8	6.4	7.4	5.6
54		06F-050Ay	2.7	5.3	7.0	4.7	4.7	8.1	4.7
55		06F-060Mx	5.7	15.2	7.8	6.8	17.8	6.4	6.4
56]	06F-060My	3.2	4.7	6.1	6.1	16.9	6.1	5.3
57]	06F-060Ax	6.4	18.8	7.8	7.8	17.8	10.0	7.4
58]	06F-060Ay	3.3	4.7	3.4	3.8	4.7	5.3	3.8
59		06ED-F010x	0.2	1.3	1.1	1.1	1.4	2.4	2.4
60	10	06ED-F010y	0.1	1.3	1.3	1.3	1.3	1.4	1.4
61	1 12	06ED-F080x	7.9	3.7	6.0	6.0	9.7	5.4	5.4
62	1	06ED-F080y	8.5	10.4	6.1	4.0	21.8	6.9	4.4

表3	基部で曲げ破壊する RC 柱の実際のじん性率と推定じん性率



果となる。一方,強軸(Y)方向には実際の応答じん性率 の8.8 に対して,加速度最大の推定じん性率は7.9,地震 応答終了時の推定じん性率は3.5 と,特に地震応答終了時 の推定じん性率が小さい。強軸方向に関しては固有周期 の変化が顕著に現れないが,一般には弱軸方向の損傷が 大きくなり,これが柱の耐荷力特性に大きな影響を及ぼ すことから,長方形断面を有する柱に関しては弱軸方向 の推定精度が重要となる。

3.3 地震被災度推定手法の精度

3.2 に示したような分析を表-2 に示したケースに対し て行った。その結果を表-3,図-10,11 に示す。図-10 に は、地震終了判定トリガを最後に下回った後、地震応答 収束時間を経過した段階の固有周期*T_d* end を用いて応答 じん性率を推定する場合のFFTの演算時間の影響と地震 終了判定トリガの影響を示している。また、図-11 には FFTの演算時間を10秒相当とした場合に、被災後の固有 周期*T_d* を地震応答収束時間経過後の固有周期*T_d* end と





(a) 心唇 C 心 至 2.7 (60%-2 加震後)

(b) 応答じん性率=4
(c) 応答じん性率=4.8
(80%加震後)
(100%加震後)
図-13 せん断支間比小の模型の損傷の進展

(d) 応答じん性率=9.8
(120%加震後)

する場合と最大応答加速度が生じた時刻の固有周期 $T_{d \cdot a \max}$ とする場合の推定じん性率の精度を比較している。

これらによれば、FFT の演算時間および地震終了判定 トリガの設定が応答じん性率の推定精度に及ぼす影響は いずれも顕著ではないが、前者はこれを 10 秒相当とする 方が、後者はこれを 50 gal とする方が推定じん性率をわ ずかに大きめに評価する傾向にある。また、地震応答収 束時間を経過した段階の固有周期*T_d* end を用いる場合よ りも、最大応答加速度が生じた時刻の固有周期*T_d* a max を用いる方が、応答じん性率を大きめに評価する傾向に あることが分かる。

なお、これらの図には実際の応答じん性率が8程度に

対して推定じん性率が3.5程度のケースが2ケースあるが, これらはいずれも長方形断面を有する柱の強軸方向の結 果であり,損傷が卓越する弱軸方向,実際の応答じん性 率よりも大きめに推定する結果が得られている。

これらの2ケースを除けば、FFTの演算時間および地 震終了判定トリガの設定をそれぞれ10秒相当,50galと し、地震応答収束時間を経過した段階の固有周期*T_d.end</sub> を用いる場合には、実際の応答じん性率が7程度以下で あれば、本手法による推定応答じん性率は、変位計の計 測に基づく実際の応答じん性率の同程度以上の評価とな っており、本手法によって RC 柱の被災度を大きめに推 定する傾向がある。実際の応答じん性率が7を超えるケ ースでは、応答じん性率を小さめに推定する場合もある*





図-14 せん断支間比小の模型に対する本手法の適用性(FFT 演算時間:10秒相当, 地震終了判定トリガ:50 gal)

が,表-1,図-5に示したように,じん性率7を超える範囲はほぼ大被害となっており注意が必要な被災と判定することができる。

実際の応答じん性率の推定精度としては $T_{d.end}$ を使う 方がよいが、被災度を大きめに評価するという観点から は $T_{d.amax}$ を使う方がよい傾向がある。これらをふまえ て、ここでは被災度を大きめに評価するという観点から、 $T_{d.end}$ と $T_{d.amax}$ のどちらか大きい方を用いることと した。図-11(b)に示すように、こうすることにより、被災 を確実に検出できると考えられる。

4.曲げ損傷からせん断破壊するRC柱に対する適用性

ここでは、せん断破壊する RC 柱に対する本手法の適 用性および許容応答じん性率の設定のために、振動台加 震実験を行った。本実験で対象とした RC 柱を図-12 に示 す。ここでは、せん断支間比が 1.5 と小さく、柱全高にお いて曲げ損傷からせん断破壊する正方形断面模型と、軸 方向鉄筋の途中定着部(段落し部)で曲げ損傷からせん 断破壊する円形断面模型を対象としている。

せん断支間比が小さい模型では、加振振幅を徐々に増加させる実験を行っており、これにともなって、図-13のようにせん断ひび割れが進展し、加震振幅が120%の実験の際に最終的にせん断破壊した。この実験における応答じん性率の増加の度合いと本手法の適用性を示した結果が図-14である。これによれば、こうした模型に対しても本手法により応答じん性率をおおむね推定できることが分かる。また、せん断破壊タイプの模型では、図-13(a)に示すようなせん断ひび割れが生じた後はこれが進展し

て急激に水平耐力が低下する場合もあるため、この段階 までが許容できる損傷の程度と言える。このときの応答 じん性率は2.7 である。

段落し部で曲げ損傷からせん断破壊する模型では、大きな地震動の入力により、曲げ損傷からせん断破壊が生じている。この時の損傷の進展の様子とその時の応答じん性率と固有周期の変化を図-15、16に示す。これによれば、図-15(b)に示すようなせん断ひび害れ程度の損傷が生じると急激に水平耐力が低下し、本実験のように RC 柱は脆性的に破壊する。図-15(b)の段階における応答じん性率は橋軸直角(X)方向、橋軸(Y)方向ともに3.9であることから、これより許容されるじん性率は3~4程度と言える。また、本手法によれば、このときの推定応答じん性率は橋軸直角(X)方向、橋軸(Y)方向に対してそれぞれ4.6、13.7となる。本実験では、0.3秒間という短い時間に図-15に示したような損傷が生じて、応答じん性率が1から7まで増加しており、ここでの推定応答じん

以上より、こうした破壊形態となる RC 柱の被害の程 度が「大」と判定されるじん性率は3程度である。また、 本手法により曲げ損傷からせん断破壊するタイプの RC 柱に大被害が生じたことを推定できる。

5. 軸方向鉄筋の途中定着部で曲げ破壊するRC柱に対 する適用性

ここでは、軸方向鉄筋の途中定着部で曲げ破壊する RC 柱に対する本手法の適用性および許容応答じん性率の設 定のために、振動台加震実験を行った。本実験で対象と





図-16 段落し部で曲げせん断破壊した模型の応答じん性率と固有周期の変化



した RC 柱を図-17 に示す。

ここでは、徐々に加震振幅を増加させる実験を行って

おり、図-18に示すように損傷が進展した。本実験におけ る応答じん性率の増加の度合いと本手法の適用性を示し た結果が図-19である。これによれば、こうした模型に対 しても本手法により応答じん性率をおおむね推定できる ことが分かる。また、こうした破壊形態をする RC 柱に 対して許容できる損傷レベルは図-18(d)に示した程度で ある。このときの実際の応答じん性率は2.8 程度であり、 こうした柱に対しても許容できるじん性率としてはせん 断破壊する RC 柱と同様に3 程度である。

6. 被災度判定センサの実橋梁への適用と計測実験

6.1 被災度判定センサの試作と実橋梁への試験設置

上述した被災度判定手法を組み込んだ被災度判定シス テムを構築・製作し,国土技術政策総合研究所危機管理 技術研究センター地震防災研究室と共同で実橋梁に設置 した。

図-20に子機を示す。子機は、高さが 90 mm で平面寸 法が 120×160 mm である。中継器も同じサイズである。 親機にはノート PC 等を用いることとなる。

こうした被災度判定システムの運用上の課題点の抽出 のために、図-21 に示すように、これを実橋梁に設置した。







図-20 被災度判定センサの子機

6.2 被災度判定センサによる計測実験

被災度判定センサの運用上の課題の抽出,計測開始ト リガ,地震終了判定トリガの合理的な設定,交通振動等 が本システムに及ぼす影響の把握を目的として,実際の 橋梁に被災度判定センサを設置し,交通振動による橋脚 の水平振動の計測を行った。

対象とした橋と計測状況の例を図-22 にそれぞれ示す。 計測対象とした橋脚は、2 橋脚あり、いずれも3 径間連続 橋の固定橋脚である。いずれも旧基準によって設計され ているが、兵庫県南部地震後に耐震補強が施されている。 なお、本橋脚は 6.1 において試験設置をした橋脚とは異 なる。



図-21 被災度判定システムの実橋梁への設置



(a) 対象橋梁(橋脚 A)

(b) センサ設置状況









計測では、橋脚天端の橋軸方向、橋軸直角方向、上下 方向の3成分の加速度を計測した。1回の計測時間を120 秒とし、これを1橋梁に対して40回行った。

図-23 に地震被災度判定センサにより橋脚天端で計測 された応答加速度の両振幅を示す。これによれば、橋脚 A では橋軸方向、橋軸直角方向に対して振幅にして9~18 gal (0.09~0.18 m/sec²), 6~15 gal (0.06~0.15 m/sec²)の 応答加速度が計測された。橋脚 B では、橋軸方向、橋軸 直角方向に対して振幅にして3~6 gal (0.03~0.06 m/sec²), 2~5 gal (0.02~0.05 m/sec²)の応答加速度が計測された。 以上より、交通振動による橋脚天端の最大水平加速度は 両振幅で最大でも 20 gal (0.2 m/sec²)程度であると言える。

図-24 は、120 秒間のデータ(12000 データ)に対する フーリエ解析の結果から得られた橋脚天端の固有周期を 示した結果である。これより、交通振動により橋脚の固 有周期を検出できること、交通状況によっては検出され た固有周期にばらつきが含まれる場合もあることから、 初期固有周期は10回程度の計測結果をもとに定めること が望ましい。各橋脚の固有周期を40個のデータの中央値 として求めると、橋脚Aの固有周期は橋軸(X)、橋軸直 角(Y)方向に対してそれぞれ 0.25 秒、0.32 秒、橋脚 B の固有周期は橋軸(X)、橋軸直角(Y)方向に対してそ れぞれ 0.23 秒、0.2 秒である。

7.まとめ

本研究は構造物の地震被災度を客観的かつ精度よく判 定するための技術の開発を目標とし、構造物の損傷度合 いを検知可能な被災度判定センサの開発およびセンシン グデータに基づく被災度の推定手法を構築するものであ る。本研究で得られた結論は以下の通りである。

(1) RC 柱に対する振動台加震実験から、主要動が入力されて RC 柱が大きく応答するときに固有周期は最大となり、応答が減衰するにつれて低下する傾向にあることが分かる

(2) (1)に示した特性を用いて応答じん性率を推定する手法を開発した。これは、柱天端の応答加速度の高速フーリエ変換(FFT)により RC 柱の固有周期を検出し、この変化に基づき応答じん性率の推定するものである。

(3) 振動台加震実験から得られた損傷の観察から,適用された設計基準や構造形式ごとに応答じん性率と損傷の関係を明らかにし、これをもとに(1)で開発した手法により RC柱の被災度を推定する手法を提案した。

(4) 基部で曲げ破壊するタイプのRC柱の振動台実験結果 を本手法によって分析し、FFT の演算時間や地震終了判 定トリガの影響は大きくないことを示した。また、地震 応答収束時間を経過した段階の固有周期*T_d*end を用いる 場合よりも、最大応答加速度が生じた時刻の固有周期 $T_{d \cdot a \max}$ を用いる方が、応答じん性率を大きめに評価する傾向にあることを示した。これより、FFTの演算時間を10秒、地震終了判定トリガを50 gal (0.5 m/sec²)とし、応答じん性率の推定には、 $T_{d \cdot end} \ge T_{d \cdot a \max}$ のどちらか大きい方を用いることを提案した。

(5) 曲げ損傷からせん断破壊するタイプのRC柱や軸方向 鉄筋の途中定着部で曲げ破壊する RC 柱に対する本手法 の適用性を振動台加震実験結果に基づいて示すとともに, 損傷と応答じん性率の関係から,その許容じん性率を3 とすることを提案した。

(6) 被災度判定センサを試作し、実橋梁に試験設置した。 (7) 被災度判定センサを用いた交通振動による実橋脚の 計測結果より、交通振動による橋脚天端の最大水平加速 度は両振幅で最大でも 20 gal (0.2 m/sec²) 程度であること が分かった。また、交通振動により橋脚の固有周期を検 出できるが、交通状況によっては検出された固有周期に ばらつきが含まれる場合もあることから、初期固有周期 は 10 回程度の計測結果をもとに定めることが望ましい。

参考文献

- 小林寛,運上茂樹,加納匠:加速度センサを用いた道路橋の 地震時被災度判定手法の開発,土木学会地震工学論文集 Vol. 28, pp.1-7, 2005.
- Sakai, J. Kobayashi H. and Unjoh, S.: Quick earthquake damage detection method for bridge structures, *Proc. of World Forum on Smart Materials and Smart Structures Technology*, Chongqing, China, 2007.
- 3) 運上茂樹, 足立幸郎, 近藤益夫:鉄筋コンクリート橋脚の地 震時挙動特性に関する振動台実験, 土木技術資料, Vol. 41, No.
 3, pp. 38-43, 1999.
- Nishida, H. and Unjoh, S.: Dynamic response characteristic of reinforced concrete column subjected to bilateral earthquake ground motions. *Proc. of 13th World Conference on Earthquake Engineering*, CD-ROM No. 576. Vancouver, Canada, 2004.
- 5) 西田秀明, 運上茂樹:長方形断面を有する鉄筋コンクリート 柱の三次元加振振動台実験,第9回地震時保有耐力法に基づ く橋梁等構造の耐震設計に関するシンポジウム講演論文集, pp. 327-330, 2006.
- 6) 西田秀明,運上茂樹:三次元入力を受ける矩形 RC 柱の動的 応答に対するファイバーモデル解析の適用性,第12回日本 地震工学シンポジウム,No.0196,2006.
- Sakai, J. and Unjoh, S.: Earthquake simulation test of circular reinforced concrete bridge column under multidirectional seismic excitation, *Earthquake Engineering and Engineering Vibration*, Vol.5, No.1, pp. 103-110, 2006.

DEVELOPMENT OF ESTIMATION METHOD FOR SEISMIC DAMAGE USING ADVANCED SENSOR

The objective of this study is to develop sensing technology to estimate the seismic damage of structures using advanced sensors. The method that evaluates seismic damage of reinforced concrete columns that fail in flexure have been developed based on the results from shaking table tests of 12 reinforced concrete column specimens. The damage detection system using the proposed method is developed, and applied to actual bridges.

Keywords: seismic damage, damage detection, reinforced concrete column, shake table test